

Mensch-Roboter-Kollaboration mit Parallelrobotern

Das Institut für Mechatronische Systeme erforscht den Einsatz von parallelen Robotern in einer Mensch-Roboter-Kollaboration.

Für unser Projekt suchen wir immer engagierte Studierende, die im Rahmen ihrer studentischen Arbeiten einen Beitrag zur Forschung leisten möchten.

Innerhalb des Projekts sind Arbeiten in folgenden unterschiedlichen Themenbereichen möglich:

- Konstruktion & Hardware-Aufbau
- Regelung
- Maschinelles Lernen

Sollte dein Interesse geweckt worden sein, melde dich gerne bei mir.



Ansprechpartner:

Jan Piosik

jan.piosik@imes.uni-hannover.de

Voraussetzungen:

- Robotik-Kenntnisse von Vorteil
- Matlab/Simulink/Python-Kenntnisse von Vorteil
- Selbstständige Arbeitsweise

Termin:

flexibel